

Les bases de l'analyse algorithmique



Analyse d'algorithmes

- Un algorithme est une suite d'instructions qui
- sert à résoudre un problème donné dans un temps fini.
- Analyser un algorithme = évaluer son efficacité

Efficacité ?

- Temps d'exécution
- Espace mémoire occupé ...
- Qualité du résultat
- Simplicité

Temps d'exécution d'un algorithme

- Le temps d'exécution d'un algorithme dépend de la taille des données d'entrée
- Ex: Recherche d'un élément dans un tableau

Temps d'exécution d'un algorithme

• Il dépend aussi de la nature des données à traiter (des entrées différentes peuvent avoir des temps d'exécution différents)

• Ex:

• $f(x)\{$

• si x est impair

return x

• si x est pair

calcul la somme S des premiers x entiers

return S }

Mesurer le temps d'exécution

•Approche 1: Etude Expérimental

•Limitations:

- Il est nécessaire de implémenter
- Lors des tests, l'ensemble des données d'entrée est réduit et ne couvre pas la totalité des cas possibles
- Afin de comparer deux algorithmes, les mêmes environnements matériel et logiciel devraient être utilisés.

Mesurer le temps d'exécution

Approche 2: Analyse Théorique

- Nous avons besoin d'une méthodologie générale pour analyser le temps d'exécution d'algorithmes qui:
 - Utilise une description de haut niveau de l'algorithme (indépendant de l'implémentation)
 - Caractérise le temps d'exécution comme une fonction de la taille des données d'entrée
 - Est indépendant des environnements matériels et logiciels

Complexité temporelle

- Réaliser un calcul de complexité en temps revient à décompter le nombre d'opérations élémentaires effectuées par l'algorithme.
- Toutes les opérations élémentaires sont à égalité de coût. En pratique ce n'est pas tout à fait exact mais cette approximation est cependant raisonnable.
- On pourra donc estimer que le temps d'exécution de l'algorithme est proportionnel au nombre d'opérations élémentaires.

Complexité spatiale

La complexité en espace est quand à elle la taille de la mémoire nécessaire pour stocker les différentes structures de données utilisées lors de l'exécution de l'algorithme.

Example

Moyenne de 2 flottants:

MOY(a,b)

$s := a + b$

$m := s/2$

 return (m)

.Coût de l'algorithme:

- Coût temps : 2 opérations
- Coût en espace mémoire : 2 variables
- Coût constant, indépendant des données

calculs de complexité

- Opérations primitives:

- opérations de bas niveau qui sont indépendantes du langage de programmation, par exemple:

- Appel et retour d'une méthode
- Effectuer une opération arithmétique
- Comparer deux nombres, etc.
- Affectation d'une variable...

calculs de complexité

• En observant le pseudo-code d'un algorithme on peut compter le nombre d'opérations primitives exécutées par cet algorithme et par la suite analyser son temps d'exécution et son efficacité

calculs de complexité

- `conversion(n):`
- `h = n / 3600`
- `m = (n - 3600*h) / 60`
- `s = n % 60`
- `return h,m,s`
- **`T(n)=8`**

```
puissanceMoinsUn(n)
    if n%2==0
        res = 1
    else
        res = -1
    return res
.T(n)=3
```

calculs de complexité

sommeEntiers(n):

somme = 0

i=0

while i <= n

 somme += i

 i=i+1

return somme

.T(n)=5n+2

• sommeEntiersBis(n):

• return $n*(n+1)/2$

.T(n)=3

Analyse d'algorithmes - Exemple1

- Trouver l'élément maximal d'un tableau d'entiers
- Algorithme TabMax(A, n){
- currentMax $\leftarrow$ A[0]
- for i $\leftarrow$ 1 to n -1 do
- if currentMax < A[i] then
- currentMax $\leftarrow$ A[i]
- }
- return currentMax
- }

Analyse d'algorithmes - Exemple

- Meilleur cas:

- 1 affectation + (n-1) comparaisons

- $T(n) = n$

- Pire cas:

- n affectations + (n-1) comparaisons

- $T(n) = 2n - 1$

Notation asymptotique

- Dans cette sous-partie de généralités, on supposera que toutes les fonctions considérées sont définies sur $\mathbb{N}$ et à valeurs dans $\mathbb{R}^+$.
- Les définitions suivantes permettent de comparer le comportement à l'infini de deux fonctions définies sur $\mathbb{N}$.
- Plus précisément, il s'agit de critères pour affirmer qu'une fonction **domine** une autre, ou au contraire est du **même ordre de grandeur**, voir même **équivalente**.

Big-Oh

.Borne supérieure asymptotique:

.On dit qu'une fonction f est un big O d'une fonction g si et seulement si

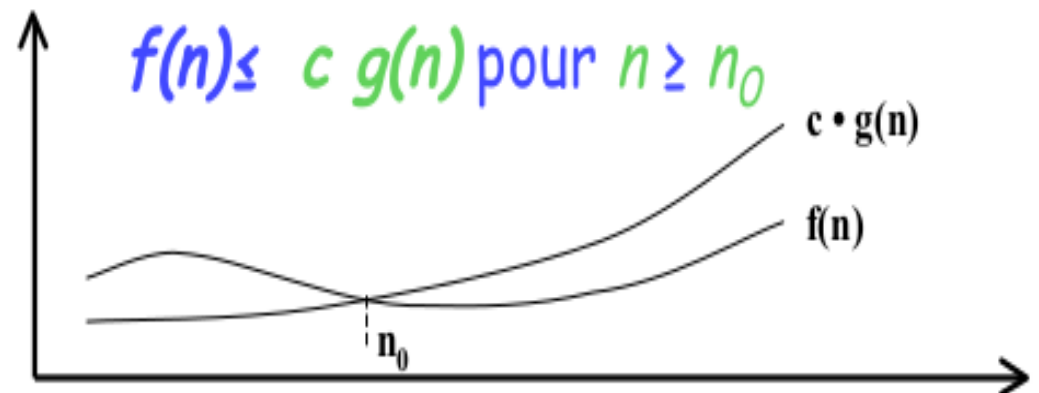
$$\exists c > 0, \exists n_0 > 0 \text{ tel que } \forall n > n_0, f(n) < c \times g(n)$$

.Nous disons que:

$$f(n) \text{ est } O(g(n))$$

$$f(n) = O(g(n))$$

$$f(n) \in O(g(n))$$



Example 1 : Big- O

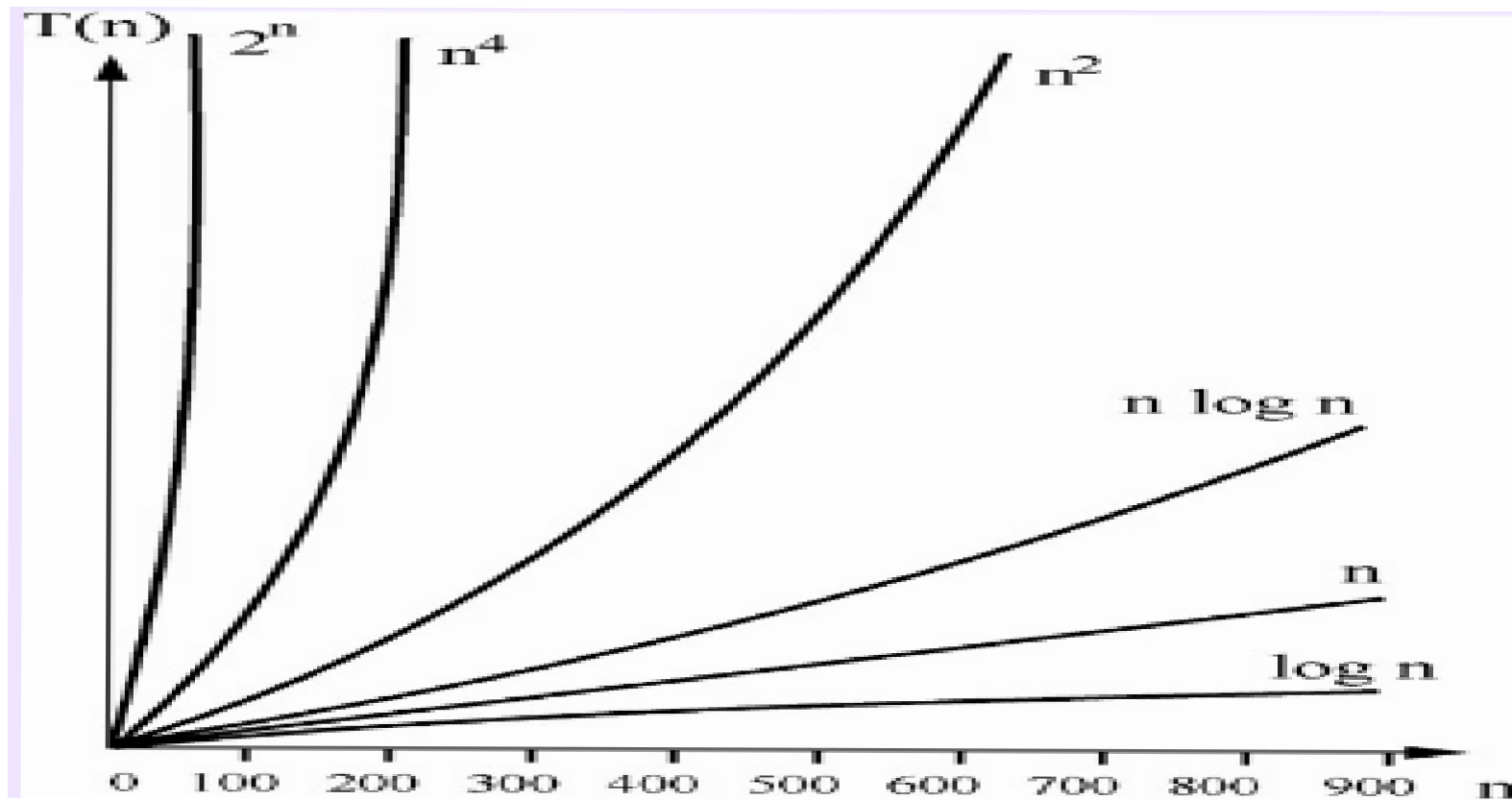
- Si $T(n)=3$ alors $T(n)=O(1)$. Pour le prouver, prendre par exemple $c=5$ et $n_0=0$.
- Si $T(n)=3n+2$ alors $T(n)=O(n)$. Pour le prouver, prendre par exemple $c=4$ et $n_0=2$.
- Si $T(n)=2n+3$ alors $T(n)=O(n^2)$. Pour le prouver, prendre par exemple $c=3$ et $n_0=1$.

Big-O

n =	2	16	256	1024
$\log \log n$	0	2	3	3.32
$\log n$	1	4	8	10
n	2	16	256	1024
$n \log n$	2	64	448	10 200
n^2	4	256	65 500	$1.05 * 10^6$
n^3	8	4 100	16 800 800	$1.07 * 10^9$
2^n	4	35 500	$11.7 * 10^6$	$1.80 * 10^{308}$

Big-O

$O(1) < O(\log n) < O(n) < O(n \log n) < O(n^2) < O(n^3) < O(2^n) \dots$ memorisez !!



Types de complexité :

- Constant : $O(1)$
- Logarithmique : $O(\log n)$
- Linéaire : $O(n)$
- Quadratique : $O(n^2)$
- Cubique : $O(n^3)$
- Polynomial : $O(n^k), k \geq 1$
- Exponentiel : $O(a^n), n > 1$
- Factoriel : $O(n!)$

Propriété- Big O

1-Si $f(n)$ est $O(g(n))$, alors pour n'importe quelle constante $c > 0$ $c.f(n)$ est aussi $O(g(n))$

2-Si $f_1(n) = O(g_1(n))$ et $f_2(n) = O(g_2(n))$ alors

$$f_1(n) + f_2(n) = O(\max(g_1(n), g_2(n)))$$

$$\text{Ex: } 2n^3 + 3n^2 = O(\max(2n^3, 3n^2)) \\ = O(2n^3) = O(n^3)$$

3-Si $f_1(n) = O(g_1(n))$ et $f_2(n) = O(g_2(n))$ alors

$$f_1(n) * f_2(n) = O(g_1(n) * g_2(n))$$

Ex:

f est $O(n^2)$ g est $O(\log n)$ alors $f.g$ est $O(n^2 \log n)$

Big-O

- Faire l'approximation la plus proche possible; utiliser la plus petite classe possible:
- Ex.: Il est correct de dire que $5n-3$ est $O(n^2)$ mais la meilleure formulation est de dire $5n-3$ est $O(n)$
- Utiliser l'expression la plus simple de la classe :
- Ex: Dire $10n+15$ est $O(n)$ au lieu de $10n+15$ est $O(10n)$

Big-O

•Laisser tomber les termes d'ordre inférieur ainsi que les coefficients

•Ex.1: $7n-3$ est $O(n)$

•Ex.2: $6n^2 \log(n) + 3n^2 + 5n$ est $O(n^2 \log n)$

•Ex.3: $n^5 + 1000n^4 + 20n^3 - 8$ est $O(n^5)$

BigO : Règle 1-Unité-

- Clairement définir l'unité utilisée et les
- éléments pris en compte
- Temps d'exécution: $O(1)$ pour :
 - une évaluation d'expression simple
 - $h = j+2$
 - $m = T[i]*2$
 - une instruction `lire()` ou `affiche()`

Big O : Règle 2: Séquence

• La complexité d'une séquence de 2 instructions est le maximum des complexités de chacune de ces instructions

Traitement	instruction 1	instruction 2	séquence
Temps max	$T_1(n)$	$T_2(n)$	$T_1(n) + T_2(n)$
$O()$	$O(f_1(n))$	$O(f_2(n))$	$O(f_1(n) + f_2(n))$ $= O(\max(f_1(n), f_2(n)))$
Exemple	$T_1(n) \in O(n^2)$	$T_2(n) \in O(n)$	$O(n^2 + n) = O(n^2)$

Big O : Règle 3: if

.La complexité d'un

.if (condition) instruction1 else instruction2 est le maximum des complexités de condition, instruction1 et instruction 2

Traitement	condition	instruction 1	instruction 2	if
Temps max	$T_0(n)$	$T_1(n)$	$T_2(n)$	$\max(T_0(n)+T_1(n), T_0(n)+T_2(n))$
$O()$	$O(f(n))$	$O(f_1(n))$	$O(f_2(n))$	$= O(\max(f(n), f_1(n), f_2(n)))$
Exemple	$T_0(n) \in O(n)$	$T_1(n) \in O(n^2)$	$T_2(n) \in O(n)$	$O(n^2)$

Big O : Règle 4: while

- .La complexité d'un
- . while (condition) instruction
- .est la complexité du nombre d'itérations * le
- .maximum des complexités de condition et
- .d'instruction
- .do ... while similaire au while

Traitement	Nb. d'itérations	condition	instruction	while
Temps max	$T(n)$	$T_0(n)$	$T_1(n)$	$\max(T_0(n)+T_1(n), T_1(n)+T_2(n))$
$O()$	$O(g(n))$	$O(f(n))$	$O(f_1(n))$	$= O(g(n).max(f(n),f_1(n)))$
Exemple	$T(n) \in O(n)$	$T_0(n) \in O(1)$	$T_1(n) \in O(n^2)$	$O(n^3)$

Big O : Règle 5: for

•for(init; condition; changement) instruction

•traduit en:

•init;

•while(condition)

•{

•instruction;

•changement

•}

Big O : Règle 6: fonction

• L'appel à une fonction de complexité $O(n)$ est en $O(n')$ où n' est la taille des paramètres effectifs

• Exemple:

• $x = \text{minimum}(V)$

• Ayant

• – minimum en $O(n)$ où n est la taille du vecteur et

• – V de taille m ,

• $\Rightarrow$ l'assignation est en $O(m)$

Exercice 1: Calcul de la complexité

```
int min = tab[0];
```

```
int i=1 ;
```

```
while (i<n)
```

```
{
```

```
if(V[i] < min)
```

```
min = tab[i];
```

```
++i;
```

```
}
```

```
Return min;
```

Exercice 2: Calcul de la complexité

```
k=0;  
for (int i=0; i<n;++i)  
for(int j=0; j<i; ++j)  
{  
k+=i*j;  
}
```

Exercice 3: Calcul de la complexité

```
k=0;  
for (int i=1; i<=n; i*=2)  
for(int k=1; k<=n; ++k)  
{  
    j*=2;  
}
```

Exercie 4: Ex2+Ex3

•k=0;

•for (int i=0; i<n;++i)

•for(int j=0; j<i; ++j)

•{k+=i*j;}

•j =0;

•for (int i=1; i<=n;i*=2)

•for(int k=0; k<=n; ++k)

•{j*=2;}

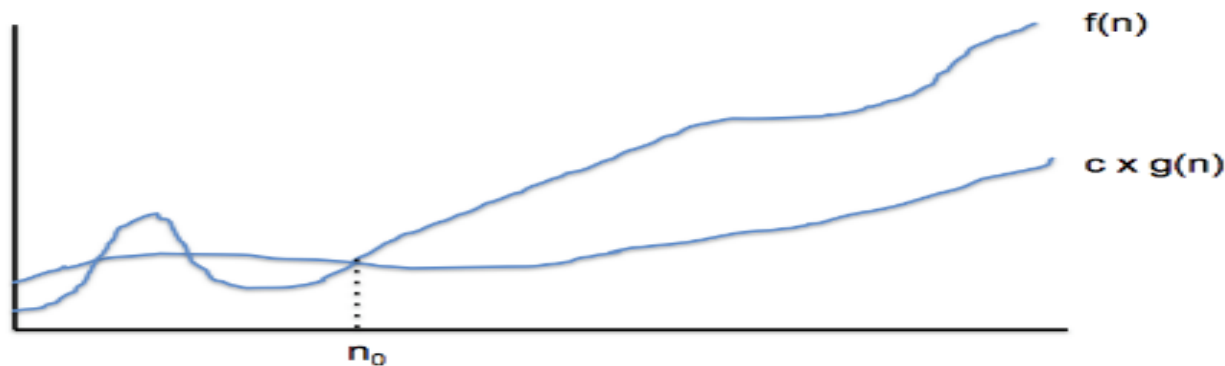
Big Oméga

.Borne inférieure asymptotique:

.On dit qu'une fonction f est un grand Oméga d'une fonction g si et seulement si

. $c > 0$, $\exists n_0 > 0$ tel que $\forall n > n_0$, $c \times g(n) < f(n)$

.On note $f(n) = \Omega(g(n))$.



Big Oméga

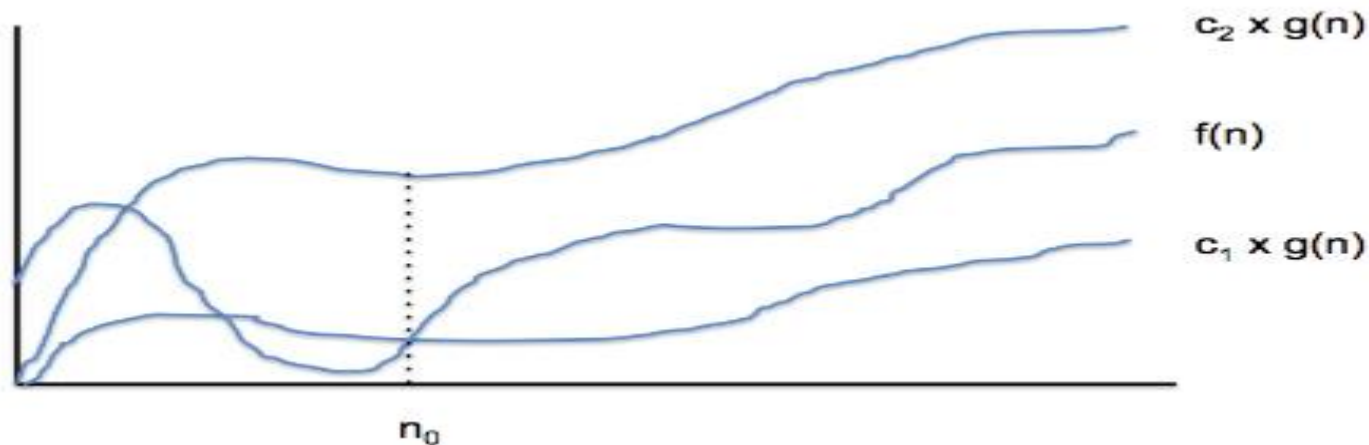
- Si $T(n)=4$ alors $T(n)=\Omega(1)$.
- Si $T(n)=4n+1$ alors $T(n)=\Omega(n)$.
- Si $T(n)=4n^2+1$ alors $T(n)=\Omega(n)$.

Big Théta

•Borne asymptotique: On dit qu'une fonction

•f est un grand Théta d'une fonction g si et seulement si $\exists c_1 > 0, \exists c_2 > 0, \exists n_0 > 0$ tel que $\forall n > n_0, c_1 \times g(n) < f(n) < c_2 \times g(n)$
$$f(n) = \Theta(g(n))$$

•On note alors



Big Théta

- Si $T(n)=4$ alors $T(n)=\Theta(1)$.
- Si $T(n)=4n+2$ alors $T(n)=\Theta(n)$.
- Si $T(n)=4n^2+1$ alors $T(n)=\Theta(n^2)$.

Règle de la limite

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(n)}{g(n)} \in \mathbb{R}_+^* \text{ ssi } [f(n) \in \Theta(g(n))]$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(n)}{g(n)} = 0 \text{ ssi } [f(n) \in \mathcal{O}(g(n)) \text{ mais } f(n) \notin \Theta(g(n))]$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(n)}{g(n)} = \infty \text{ ssi } [f(n) \in \Omega(g(n)) \text{ mais } f(n) \notin \Theta(g(n))]$$

.Règle de l'Hôpital

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{g(x)}{h(x)} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{g'(x)}{h'(x)}$$

Intuition pour les notations asymptotiques

.Big-Oh

- $f(n)$ est $O(g(n))$ si $f(n)$ est plus petite ou égal à $g(n)$ quand n est grand

.big-Omega

- $f(n)$ est $\Omega(g(n))$ si $f(n)$ est plus grand ou égal à $g(n)$ quand n est grand

.big-Theta

- $f(n)$ est $\Theta(g(n))$ si $f(n)$ est à peu près égal à $g(n)$ quand n est grand

$$\Theta(f) = O(f) \cap \Omega(f)$$

Complexité d'un algorithme récursif

- Soit l'algorithme :
- factorielle (n : Naturel) : Naturel
- début
- si $n = 0$ alors
- retourner 1
- sinon
- retourner $n * \text{factorielle}(n-1)$
- finsi
- fin

Complexité d'un algorithme récursif

- $T(0) = 2$

- $T(n) = T(n-1) + 2$

- $\Rightarrow T(n) = 2 + 2n$

- Complexité en $O(n)$.

- Les calculs de complexité d'algorithmes récursifs induisent naturellement des suites.

Quelques équations récursives classiques

.Coût arithmétique (un seul appel qui s'effectue en temps constant)

$$T(n) = a + T(n - 1)$$

.Si $T(n) = an + T(0) = O(n)$

.Alors

Quelques équations récurrentes classiques

• Équations linéaires simples (un seul appel qui coûte $f(n)$)

• Si $T(n) = T(n-1) + f(n)$
 $T(n) = T(0) + f(0) + f(1) + \dots + f(n) = T(0) + \sum_{i=0}^n f(i)$

• Alors

• Comme $C(0)$ est constant on peut généralement l'ignorer.

• En particulier

• $\sum_{i=1}^n 1 = n = \mathcal{O}(n)$

$$\sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2} = \mathcal{O}(n^2)$$

$$\sum_{i=1}^n i^k = \mathcal{O}(n^{k+1})$$

• et de manière plus générale

Quelques équations récurrentes classiques

.Coût géométrique (a appels; $a > 1$)

.Si $T(n) = a \times T(n - 1)$

.Alors $T(n) = a^n \times T(0) = \mathcal{O}(a^n)$

Quelques équations récurrentes classiques

.Coût arithmético-géométrique

.Si $T(n) = aT(n-1) + b$

.Alors $T(n) = (T(0) - l) a^n + l$

.avec $a \neq 1$ et $l = \frac{b}{1-a}$

Résolution de récurrences

• Il arrive souvent que pour analyser la complexité d'un algorithme on doive résoudre une récurrence.

.Récurrances linéaires homogènes à coefficients constants:

$$a_0 t_n + a_1 t_{n-1} + \cdots + a_k t_{n-k} = 0$$

.Polynôme caractéristique:

$$p(x) = a_0 x^k + a_1 x^{k-1} + \cdots + a_k$$

$$p(x) = \prod_{i=1}^k (x - r_i)$$

.Si ces racines sont distinctes

$$t_n = \sum_{i=1}^k c_i r_i^n$$

.Si ces racines ne sont pas toutes distinctes

$$t_n = \sum_{i=1}^{\ell} \sum_{j=0}^{m_i-1} c_{ij} n^j r_i^n$$

ℓ r_i m_i

.où on a racines de multiplicité

Example 1

• Soit la suite récurrente homogène

$$t_n = \begin{cases} 0 & \text{si } n = 0 \\ 5 & \text{si } n = 1 \\ 3t_{n-1} + 4t_{n-2} & \text{sinon} \end{cases}$$

$$t_n - 3t_{n-1} - 4t_{n-2} = 0$$

• L'équation caractéristique de cette suite

$$x^2 - 3x - 4 = (x + 1)(x - 4)$$

$$c_1 + c_2 = 0 \quad n = 0$$

$$-c_1 + 4c_2 = 5 \quad n = 1$$

• donc $t_n = 4^n - (-1)^n$

Example 2

.Soit la suite récurrente homogène

$$t_n = \begin{cases} n & \text{si } n = 0, 1 \text{ ou } 2 \\ 5t_{n-1} - 8t_{n-2} + 4t_{n-3} & \text{sinon} \end{cases}$$

$$t_n - 5t_{n-1} + 8t_{n-2} - 4t_{n-3} = 0$$

.L'équation $x^3 - 5x^2 + 8x - 4 = (x - 1)(x - 2)^2$

$$t_n = c_1 1^n + c_2 2^n + c_3 n 2^n$$

$$t_n = 2^{n+1} - n 2^{n-1} - 2$$

.donc

Récurrances linéaires non-homogènes à coefficients constants.

•Récurrances linéaires non homogènes de la forme :

$$a_0t_n + a_1t_{n-1} + \cdots + a_k t_{n-k} = b^n p(n)$$

•Où b est une constante et $p(n)$ un polynôme en n de degré d . Son polynôme caractéristique est

$$(a_0x^k + a_1x^{k-1} + \dots + a_k) (x - b)^{d+1}$$

•Note : Une combinaison linéaire générale de solutions n'est plus nécessairement une solution : il faut la réinjecter dans la récurrence, ce qui précise certaines constantes.

Example

.Soit:

$$t_n = \begin{cases} 1 & \text{si } n = 0 \\ 4t_{n-1} - 2^n & \text{sinon} \end{cases}$$

.Polynôme caractéristique

$$(x - 4)(x - 2)$$

.Solution

$$c_1 4^n + c_2 2^n$$

.et donc, $c_1 = 0$ et $c_2 = 1$.

.Finalement $t_n = 2^n$ $t_n \in \Theta(2^n)$

Récurrances linéaires non-homogènes à coefficients constants

.De la même façon, une récurrence de la forme

$$a_0 t_n + a_1 t_{n-1} + \dots + a_k t_{n-k} = b_1^n p_1(n) + b_2^n p_2(n) + \dots$$

.où les degré b_i sont des constantes et les $p_i(n)$ des polynômes en n de d_i respectivement ont pour polynôme caractéristique :

$$(a_0 x^k + a_1 x^{k-1} + \dots + a_k) (x - b_1)^{d_1+1} (x - b_2)^{d_2+1} \dots$$

Résolution de récurrence

Changement de variables

• Il arrive qu'il soit plus facile de commencer par faire un changement de variables lorsque l'on veut résoudre une récurrence

$$T(n) = 4T(n/2) + n^2$$

• Par exemple, soit

$$t_i = T(2^i)$$

• en faisant le changement de variables

$$t_i - 4t_{i-1} = 4^i$$

• on obtient la récurrence linéaire non-homogène

• On résout cette récurrence de la façon habituelle : on pose $n = 2^i$ donc $i = \log_2 n$ suite on exprime la solution obtenue pour les t_i en fonction des $T(n)$ en utilisant le fait que $n = 2^i$ et donc que

tours de Hanoi



A



B



C

tours de Hanoï

$H(n, A, B, C)$

début

si $n = 1$ alors écrire($A, \rightarrow, B$)

sinon

$H(n-1, A, B, C);$

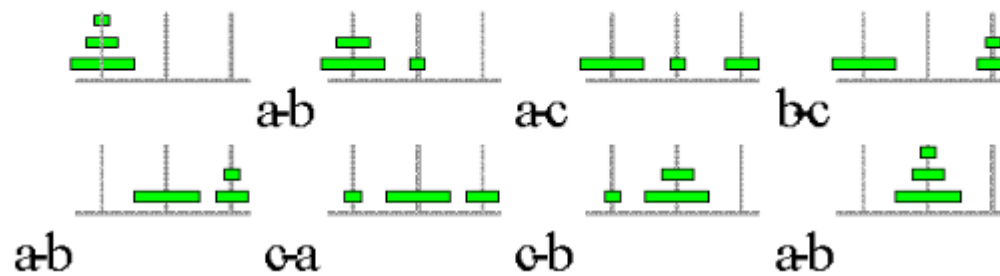
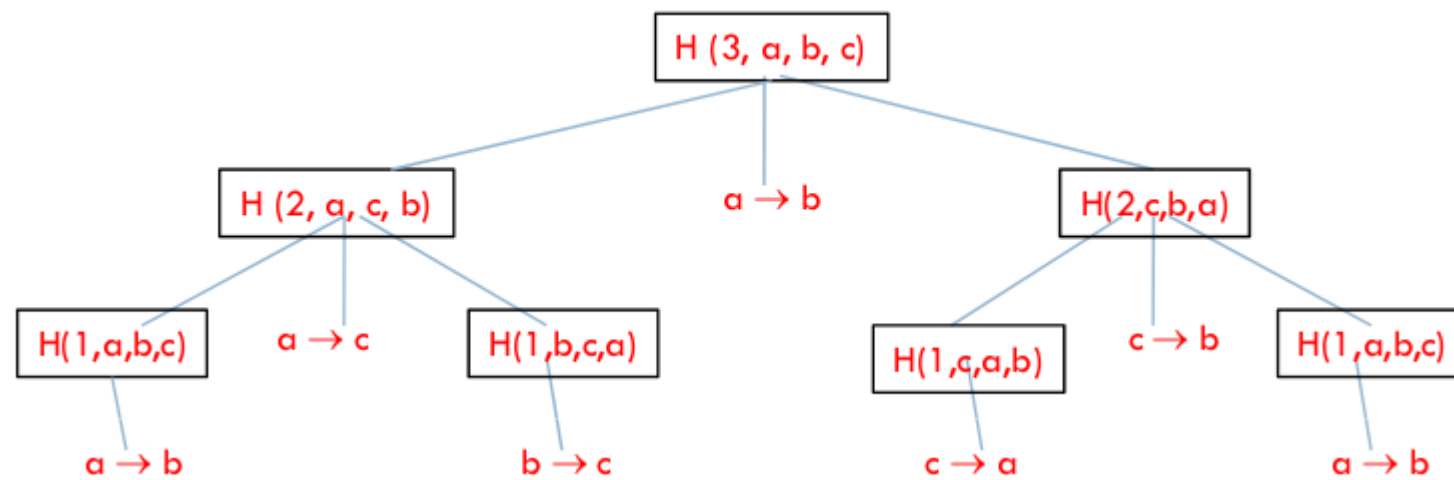
écrire($A, \rightarrow, B$)

$H(n-1, C, B, A);$

fsi

fin

tours de Hanoi



tours de Hanoï

.Soit $T(n)$ le temps pour déplacer les n disques. $T(n)$ vérifie l'équation :

. $T(1) = 1$

. $T(n) = 2 T(n-1) + 1$

.On a $T(2) = 2 + 1$

. $T(3) = 2(2 + 1) + 1 = 2^2 + 2 + 1$

.On montre, par récurrence, que

. $T(n) = 1 + 2 + \dots + 2^{n-1} = 2^n - 1$