



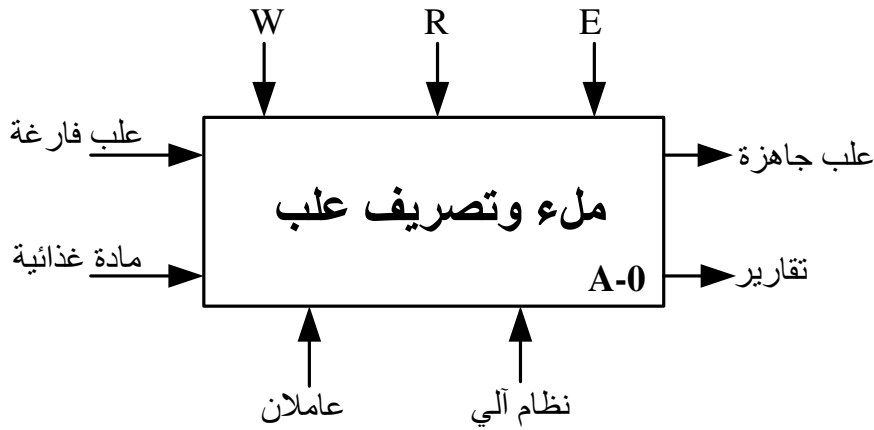
على المترشح ان يختار احد الموضوعين الآتيين:

الموضوع الأول: نظام آلي لملء علب وتصريفها

دفتري الشروط:

1. الهدف من التآلية: يهدف النظام الى ملء علب ذات أحجام مختلفة بمادة غذائية بصفة آلية ومستمرة.
2. وصف التشغيل: بعد العمل التحضيرى من ملء الخزان بالمادة الغذائية وتعبئة القناة بالعلب كما هو موضح في المناولة الهيكلية ينطلق النظام الآلي في التشغيل المستمر مباشرة بعد اختيار النمط الآلي Auto والضغط على زر انطلاق الدورة dcy وذلك وفق الأشغولات الآتية.
- الأشغولة (1) (دفع علبتين): تتم عملية سحب علبتين الى الأسفل بواسطة خروج ساق الرافعة B ثم دخوله ودفعهما إلى البساط (1) بخروج ساق الرافعة (A).
- الأشغولة (2) (تقديم علبتين للملء)
- الأشغولة (3) (الخط والملء)
- الأشغولة (4) (التحويل الى البساط (2))
- الأشغولة (5) (تصريف العلب المملوءة)
3. الأمن: حسب القوانين المعمول بها في النظام الدولي (SI) لضمان الأمن.
4. الجاهزية: يستوجب على النظام الآلي ألا يتوقف أكثر من 30min في اليوم للحفاظ على مردوده.
5. الاستغلال: يستوجب حضور عاملين (تقني مختص ، عامل دون تخصص).
6. التحليل الوظيفي:

• الوظيفة الشاملة للنظام: مخطط النشاط (A-0)



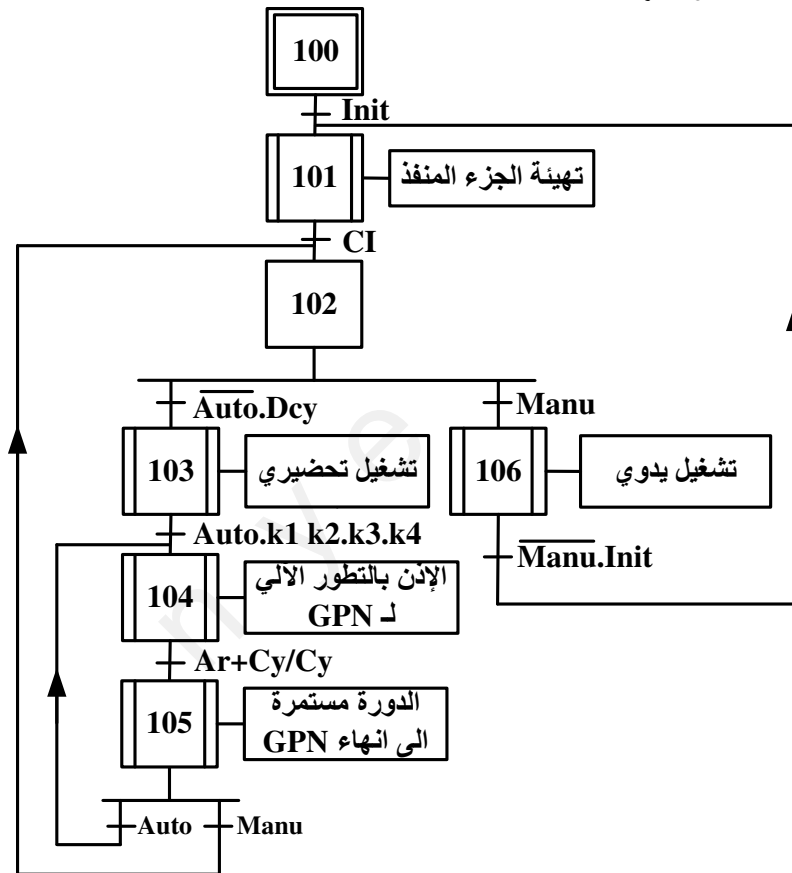
W : (طاقة هوائية W_P ; طاقة كهربائية W_E)
 E : تعليمات الاستغلال R : التزامات الضبط ($N_2 ; N_1 ; t_2 ; t_1$)

7. دراسة دليل أنماط التشغيل والتوقف:

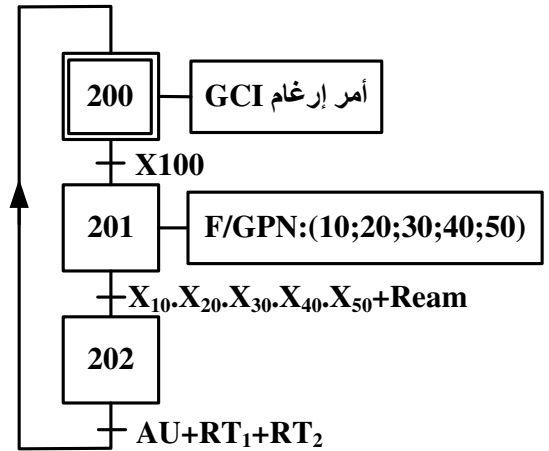
- دراسة حلقة التشغيل العادي: عندما يكون النظام في وضعية الراحة (جميع المنفذات تكون في الوضعية الابتدائية) يضع التقني المبدلة في وضعية Auto وبالضغط على dcy يبدأ النظام في:
 - التشغيل التحضيري: يتم ملء الخزان بالمادة الغذائية السائلة ثم تبدأ عملية تسخينه (يكشف عن مستوى السائل بواسطة الملتقطين (k_3, k_4) وتعبئة قناة العلب التي يكشف عنها بواسطة الملتقطين (k_1, k_2) وبعد تغيير المبدلة في Auto يبدأ النظام في الإنتاج العادي.
- دراسة حلقة التوقف الاستعجالي والتهيئة: عند حدوث خلل يضغط التقني على زر التوقف الاستعجالي أو تدخل أحد المرحلين (RT_1+RT_2) تقطع التغذية الكهربائية والهوائية على جميع المنفذات. بعدها يقوم التقني بفتح القاطع العازل Q لتغيير منصهرات القاطع ثم يغلقه.
- التحضير لإعادة التشغيل: بعد معالجة الخلل يحرر التقني الزر Au ويضغط على Ream بعدها يقوم العامل بالتنظيف وسحب العلب الموجودة على البساط (1).
- التهيئة: يقوم التقني بالضغط على Init لتعود كل الرافعات إلى وضعيتها الابتدائية وتتوفر الشروط الابتدائية (CI)، يصبح النظام في وضعية الراحة.

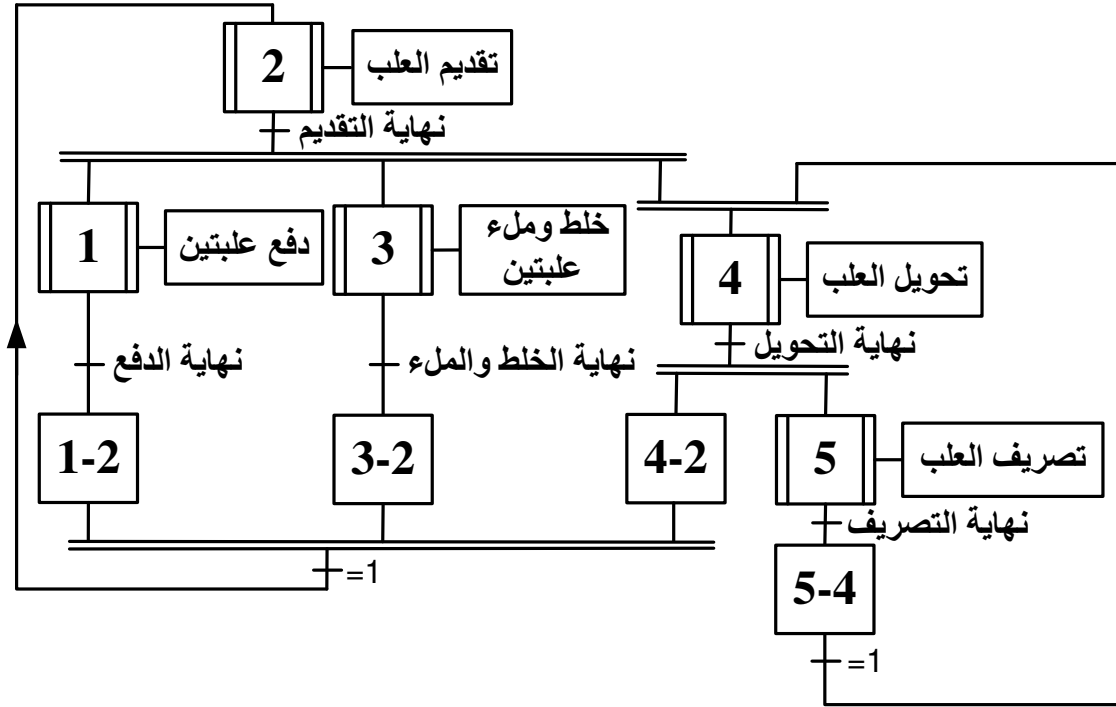
المناولة الزمنية:

متن القيادة والتهيئة GCI



متن الأمن GS

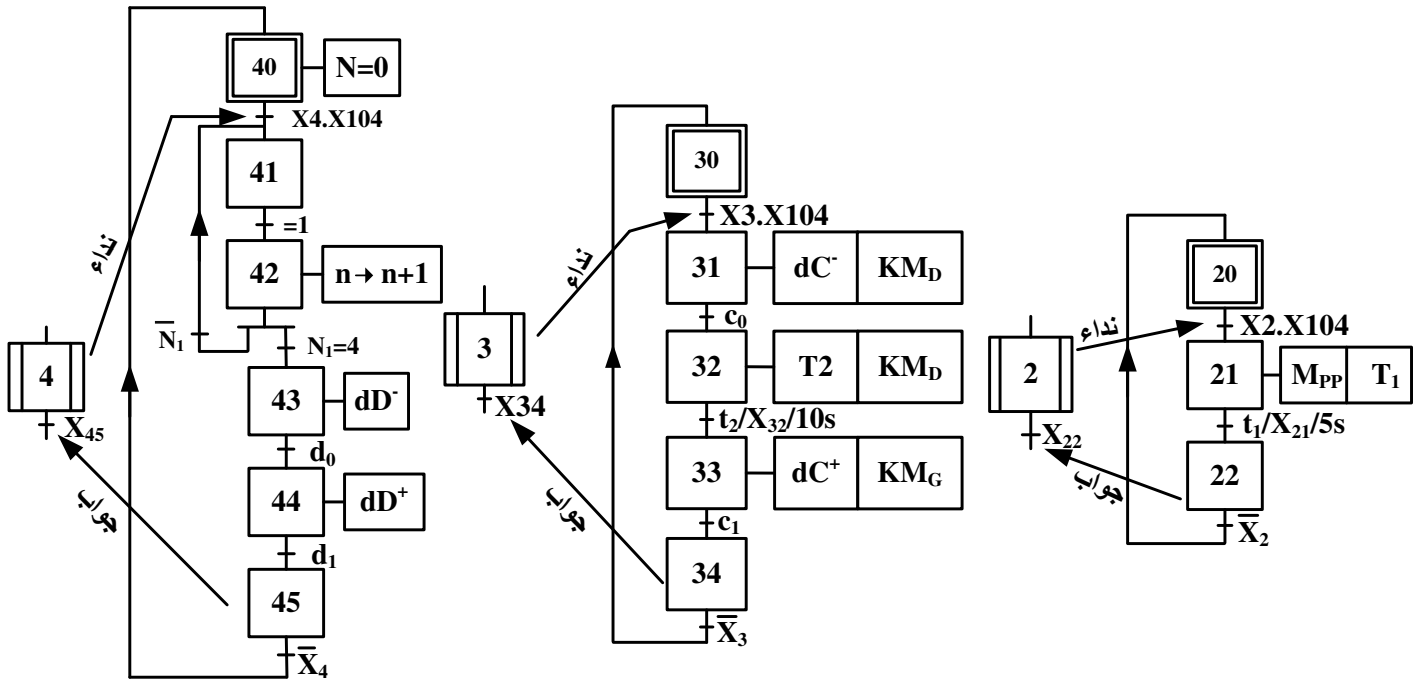




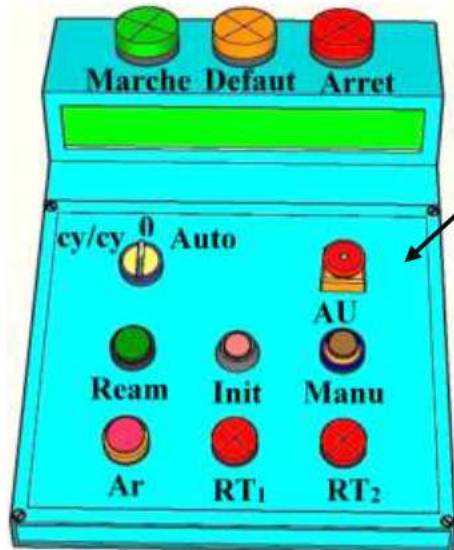
متن الأشغولة 4 (التحويل)

متن الأشغولة 3 (الخلط والملء)

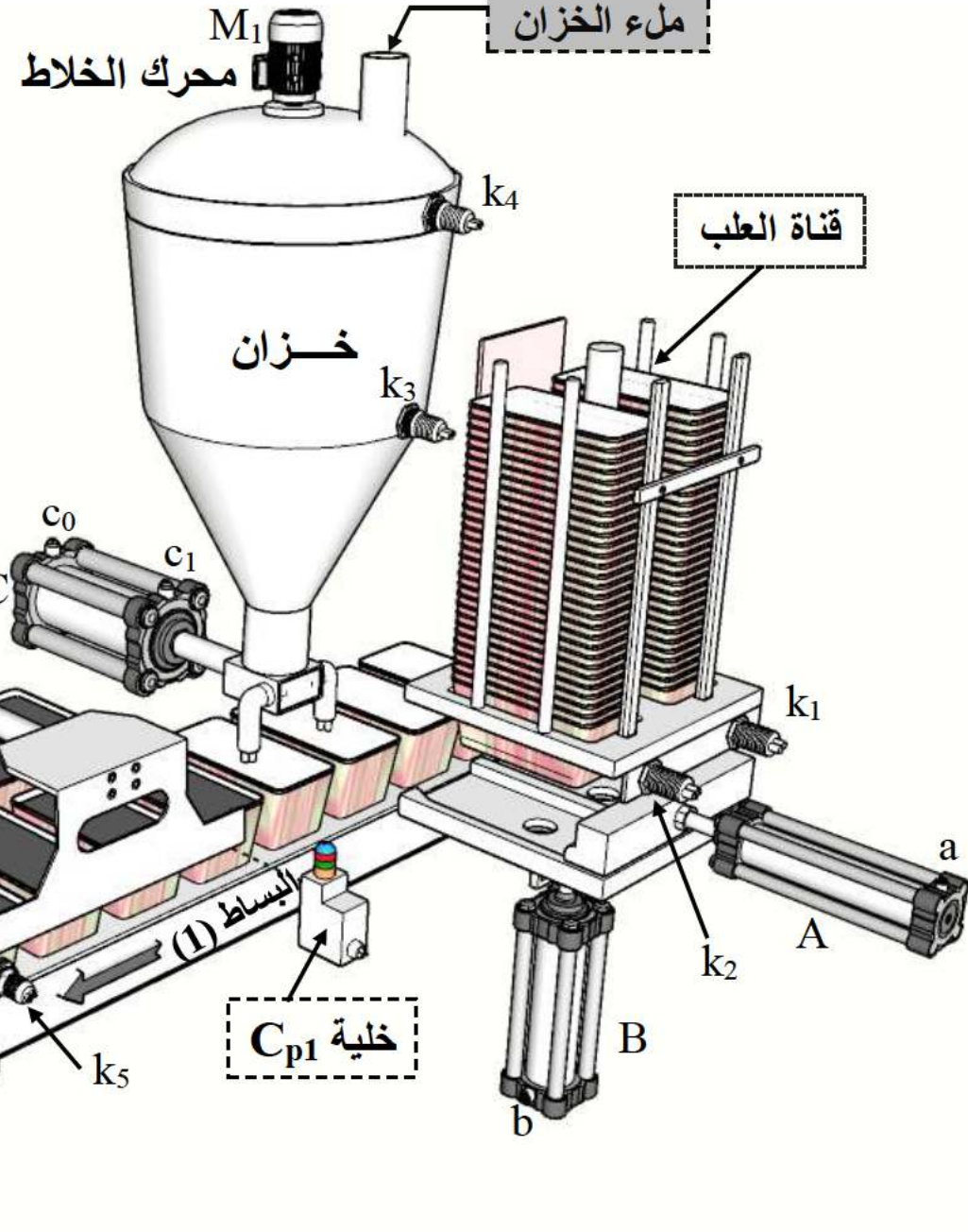
متن الأشغولة 2 (التقديم)



نظام آلي لملء علب بمنتوج غذائي



قمتر التحكم

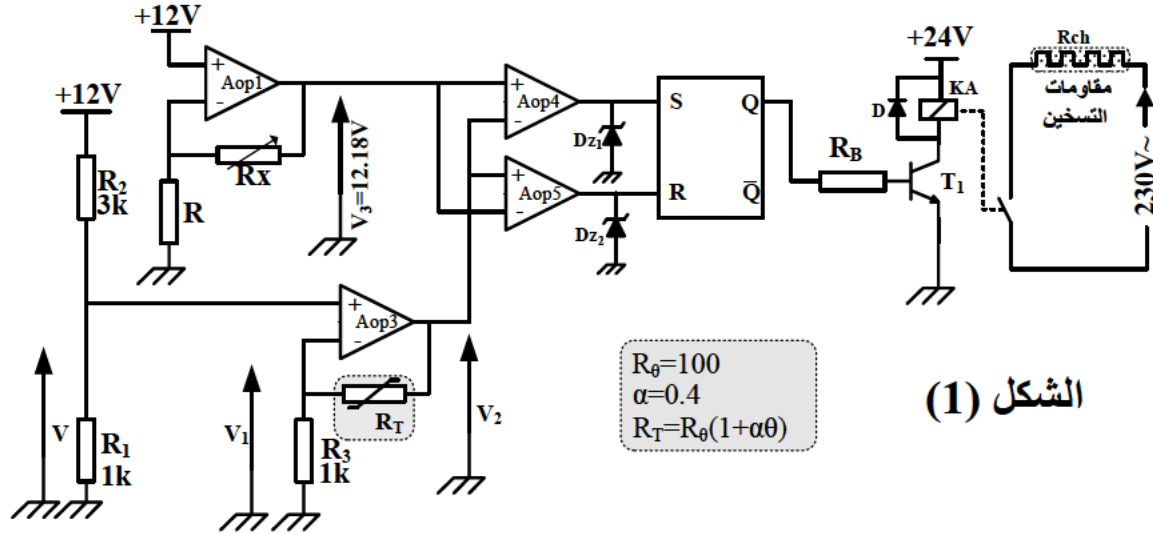


8. جدول الاختيارات التكنولوجية:

الوظائف	أشغولة دفع علبتين	أشغولة تقديم علبتين	أشغولة الخلط والملء	أشغولة التحويل	أشغولة التصريف
المنفذات	الرافعة A بسيطة المفعول الرافعة B ثنائية المفعول	المحرك خطوة خطوة Mpp	الرافعة C ثنائية المفعول محرك M ₁ لاتزامني ثلاثي الطور اتجاهين للدوران 230v/400v	الرافعة D ثنائية المفعول	المحرك M ₂ لاتزامني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران 230v/400v
المنفذات المنتصرة	dA : موزع 3/2 تحكم كهرو هوائي أحادي الاستقرار ~24V dB ⁺ , dB ⁻ : موزع 4/2 تحكم كهرو هوائي ثنائي الاستقرار ~24V	التحكم بسجل إزاحة (الدارة 74LS74) T ₁ : موجلة	dC ⁺ , dC ⁻ : موزع 5/2 تحكم كهرو هوائي ثنائي الاستقرار ~24V T ₂ : موجلة KM _D و KM _G ملامسين كهربا يين ~24V	dD ⁺ , dD ⁻ : موزع 5/2 تحكم كهرو هوائي ثنائي الاستقرار ~24V	KM ₂ : ملامس كهربائي ~24V
الملتقطات	a و b ₀ , b ₁ ملتقطات نهاية شوط k ₁ , k ₂ : ملتقطي الكشف عن وجود علب في القناة	t ₁ =5s : مدة تقديم علبتين	C ₀ , C ₁ ملتقطي هاية شوط k ₃ ; k ₄ : ملتقطي الكشف عن مستوى السائل t ₂ =10s : زمن الملأ	d ₀ , d ₁ ملتقطي نهاية شوط k ₅ : ملتقط الكشف عن وجود أربعة علب Cp ₁ : خلية كهروضوئية لكشف وعد العلب (N ₁)	k ₆ : ملتقط الكشف عن توفر أربعة علب للتصريف Cp ₂ : خلية كهروضوئية لكشف وعد العلب المصرفة (N ₂)
عناصر القيادة والأمن	Auto :تشغيل آلي Ream : زر إعادة التسليح Ar : توقف في نهاية الدورة Au:زر التوقف الاستعجالي cy/cy : التشغيل دورة بدورة RT ₁ , RT2 : مرحلات حرارية (لحماية المحركات) Init : زر التهيئة Manu : التشغيل اليدوي				
شبكة التغذية ثلاثية الطور: 230V/400V ، 50Hz.					

9. إنجازات تكنولوجية:

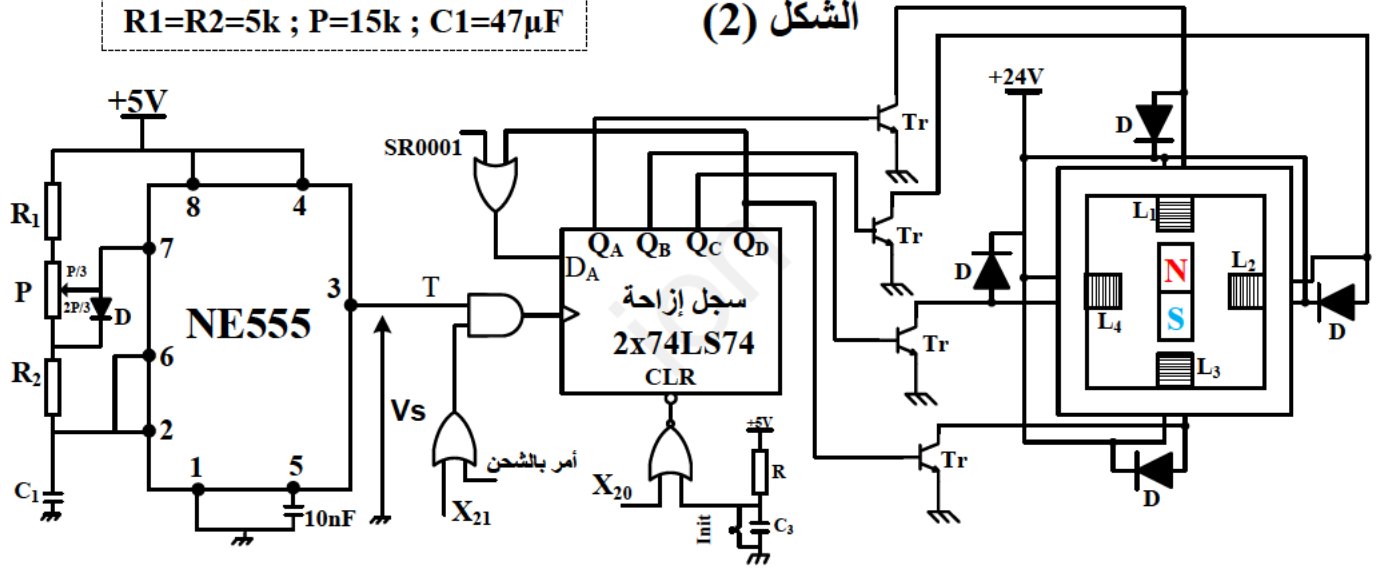
دائرة التحكم في درجة حرارة السائل:



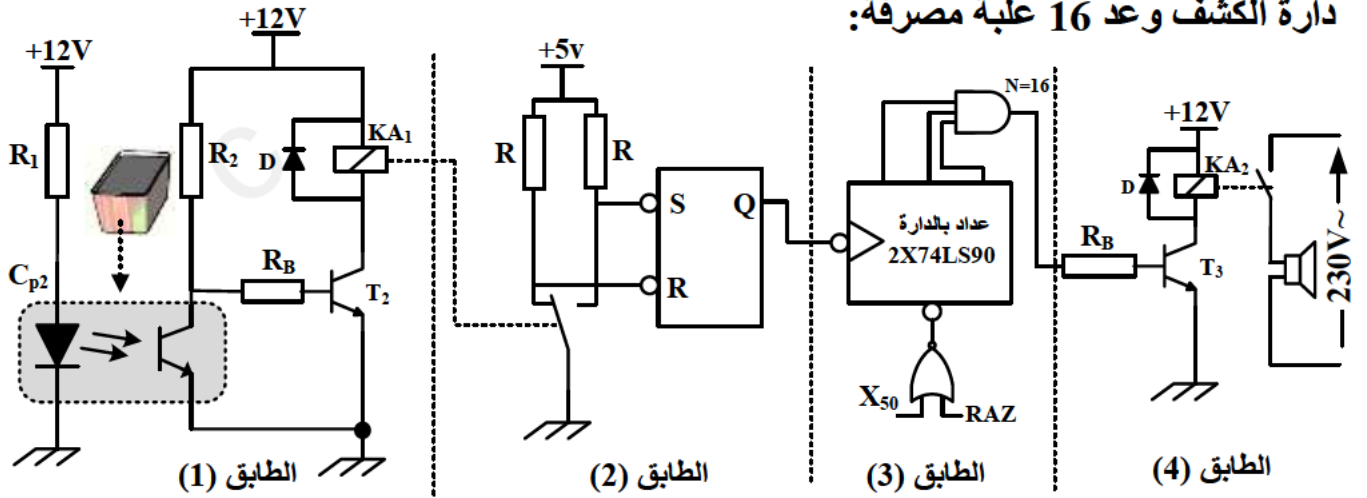
دائرة التحكم في المحرك خ خ لتدوير البساط (1) :

$$R1=R2=5k ; P=15k ; C1=47\mu F$$

الشكل (2)



دائرة الكشف وعد 16 علبة مصرفة:



الشكل (3)

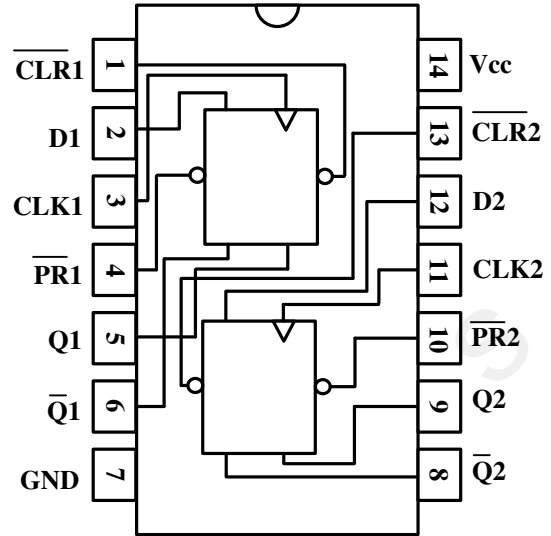
9. ملحق وثائق الصانع:

جول الحقيقة للدائرة 74LS74

Inputs				Outputs	
$\overline{PR}$	$\overline{CLR}$	CLK	D	Q	$\overline{Q}$
L	H	X	X	H	L
H	L	X	X	L	H
L	L	X	X	H	H
H	H	$\uparrow$	H	H	L
H	H	$\uparrow$	L	L	H
H	H	L	X	Q_0	$\overline{Q_0}$

H: مستوى منطقي أعلى و L: مستوى منطقي أدنى
X: مهما يكن المستوى المنطقي (0 أو 1)

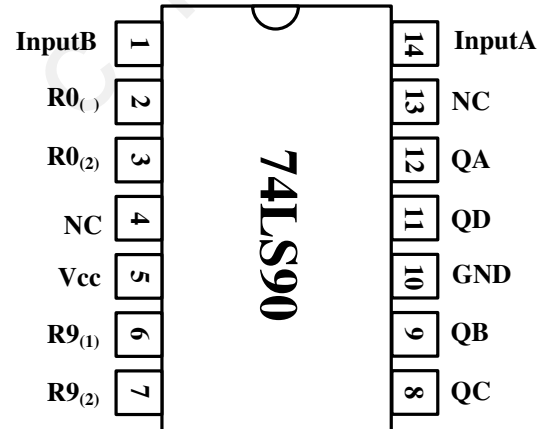
الدائرة المندمجة 74LS74



جدول الحقيقة للدائرة 74LS90

Reset Inputs				Outputs			
$R0_{(1)}$	$R0_{(2)}$	$R9_{(1)}$	$R9_{(2)}$	Q_b	Q_c	Q_B	Q_A
H	H	L	X	L	L	L	L
H	H	X	L	L	L	L	L
X	X	H	H	H	L	L	H
X	L	X	L	count			
L	X	L	X	count			
L	X	X	L	count			
X	L	L	X	count			

الدائرة المندمجة 74LS90



جدول خصائص المحولات أحادية الطور (~ 230V/24V)

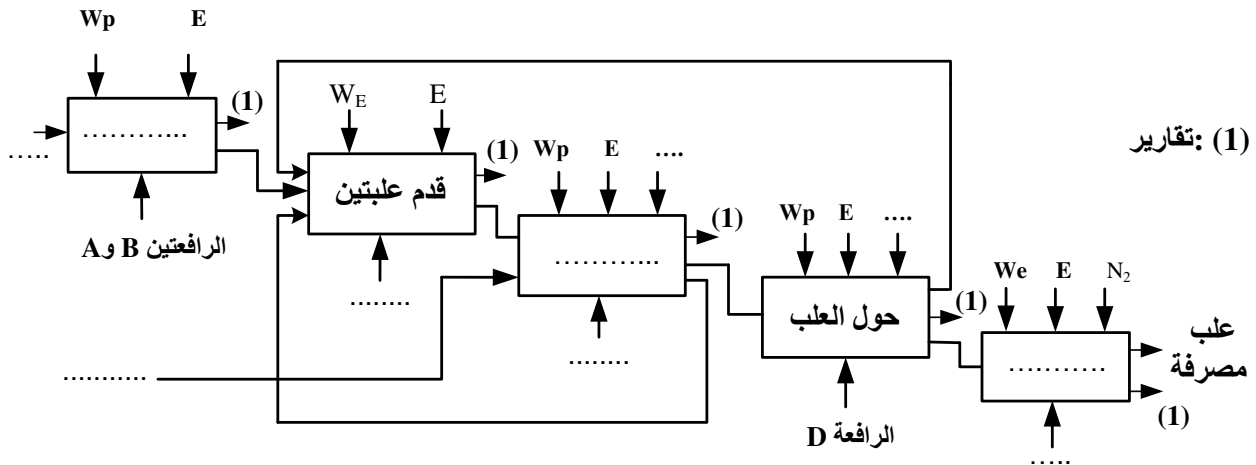
مرجع المحول	الاستطاعة الظاهرية	الضياعات في الفراغ	الضياعات الكلية	المردود (%) عند $\cos\phi$	
	(VA)	(W)	(W)	1	0.6
442 11	40	3.9	7.5	84	76
442 12	63	6.0	14.3	81	72
442 13	100	8.2	17.9	85	77
442 14	160	11.2	25.5	86	79

العمل المطلوب

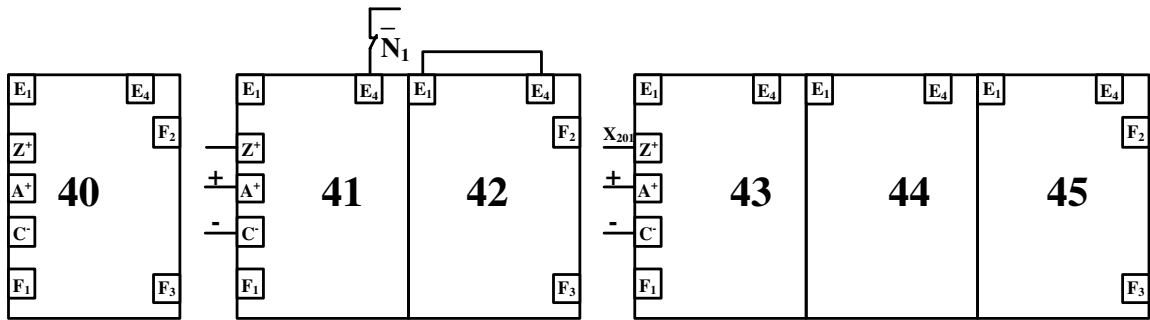
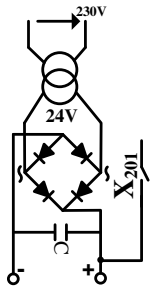
- (1) أكمل التحليل الوظيفي التنازلي (النشاط A-0) على وثيقة الإجابة 2/1 (الصفحة 10).
- (2) أكتب الفعل المتعلق بالمرحلة X_{200} وما سبب وجود المرحلة X_{41} في متمن الأشغولة (4).
- (3) أنشئ متمن الأشغولة (1) دفع علبتين من وجهة نظر جزء التحكم (PC).
- (4) أكتب على شكل جدول معادلات تنشيط وتخميل الأشغولة (4).
- (5) أكمل ربط دائرة المعقب الكهربائي للأشغولة (4) على وثيقة الإجابة 2/1 (الصفحة 10).
- (6) أكمل على دليل أنماط التشغيل والتوقف شروط الانتقال المتبقية على وثيقة الإجابة 2/1 (الصفحة 10).
- **دائرة التحكم في درجة حرارة السائل: الشكل (1) الصفحة (6).**
- (7) احسب قيمة التوتر V .
- (8) أثبت أن: $V_2 = \left(1 + \frac{RT}{R3}\right) \cdot V_1$.
- (9) أكمل ملأ جدول تشغيل الدارة على وثيقة الإجابة 2/2 (الصفحة 11).
- **دائرة التحكم في المحرك خ/خ لتدوير البساط (1): الشكل (2) الصفحة (6).**
- (10) عين دارتي الشحن والتفريغ للمكثفة C_1 ثم أحسب الدور T لإشارة الخروج V_s .
- (11) أكمل رسم المخطط المنطقي لدائرة السجل الحلقي بالدائرة المدمجة 74LS74.
- (12) ما نوع تغذية أطوار المحرك خ خ؟
- (13) أحسب عدد الخطوات واستنتج الخطوة الزاوية مع العلم أن $k_1=k_2=1$.
- (14) أكتب المعادلة المنطقية للمدخل CLR .
- **دائرة الكشف وعد 16 علبة مصرفة: الشكل (3) الصفحة (6).**
- (15) أعط إسم ودور كل طابق.
- **مستعينا بوثائق الصانع في الملحق: الصفحة (7).**
- (16) احسب قيمة التيار I المار في وشيعة المرحل (KA_1) ، مع المقحل T_2 من نوع (2N2222).
- (17) أكمل ترسيمة العداد لعد 16 قطعة بالدائرة المدمجة 74LS90 على ورقة الإجابة 2/2 (الصفحة 11).
- **دائرة المؤجلة للتحكم في مدة ملء العلب حسب الحجم: الشكل (4) الصفحة (7).**
- (18) ماهو دور المبدلة X_{32} في التركيب.
- (19) استنتج قيمة المكثفة المناسبة من أجل $P=18.58k\Omega$ و $t_2=10s$.
- (20) اذكر الهيكل المادي الذي يجسد وظيفة الترابط المنسجم بين التكنولوجيا الكهربائية والهوائية في الدارة.
- **دائرة التحكم في محرك الخلط بالميكرومراقب PIC16F84A: الشكل (5) الصفحة (7).**
- (21) حدد منافذ المداخل والمخارج للميكرو مراقب.
- (22) إملأ جدول دائرة التحكم في محرك الخلط على وثيقة الإجابة 2/2 (الصفحة 11).
- **دراسة المحرك M_2 : 230V/400V ; 50Hz ; سرعة الحقل الدوار 1500tr/min ; $g=4\%$**
- (23) مانوع اقران المحرك M_2 ؟ علل إجابتك.
- (24) أحسب سرعة الدوران n للمحرك.
- **محول دائرة تغذية المنفذات المتصدرة: إذا كانت الضياعات بمفعول جول $P_j=9.7W$ مستعينا بجدول خصائص المحولات الصفحة (8).**
- (25) اختر مرجع المحول المناسب ، مع تعليل سبب الاختيار.
- (26) أحسب الاستطاعة في الثانوي P_2 من أجل حمولة مقاومة ثم استنتج الاستطاعة الممتصة من طرف المحول P_1 .

وثيقة الإجابة 2/1 (تعاد مع أوراق الإجابة)

ج1/ التحليل الوظيفي التنازلي (A0)

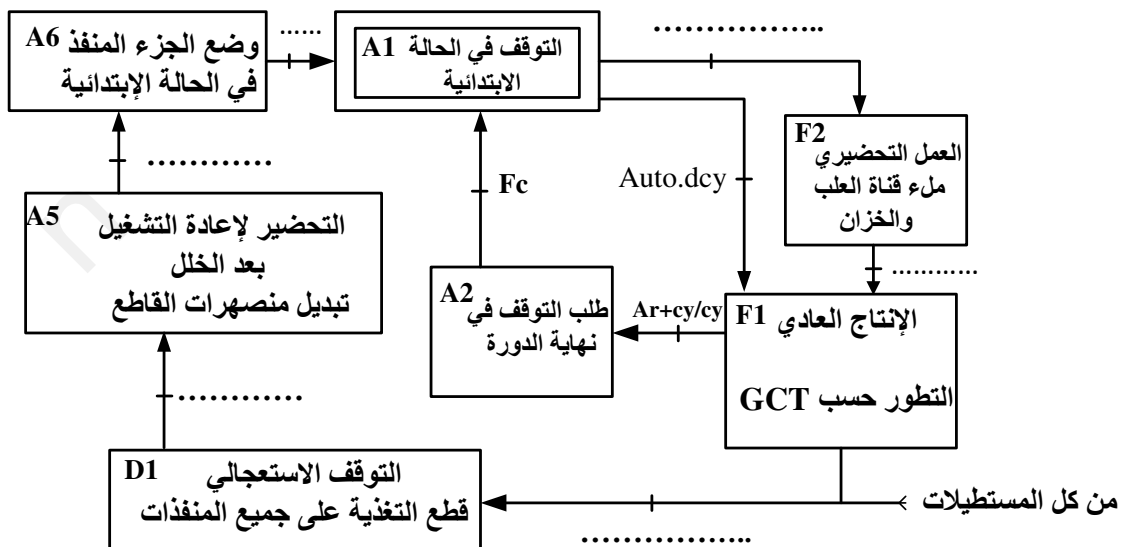


ج5/ المعقب الكهربائي للأشغولة (3)



دليل أساليب العمل والتوقف (GEMMA)

ج6/

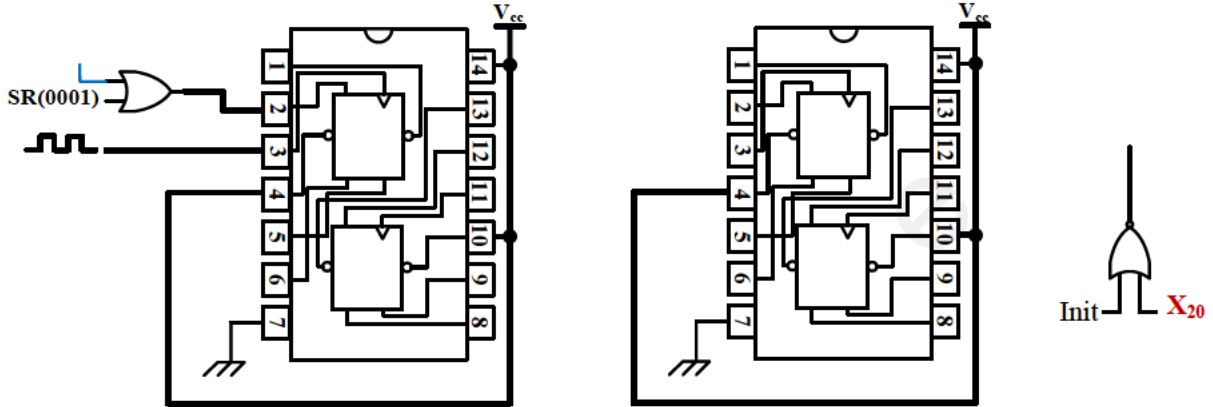


وثيقة الإجابة 2/2 (تعاد مع أوراق الإجابة)

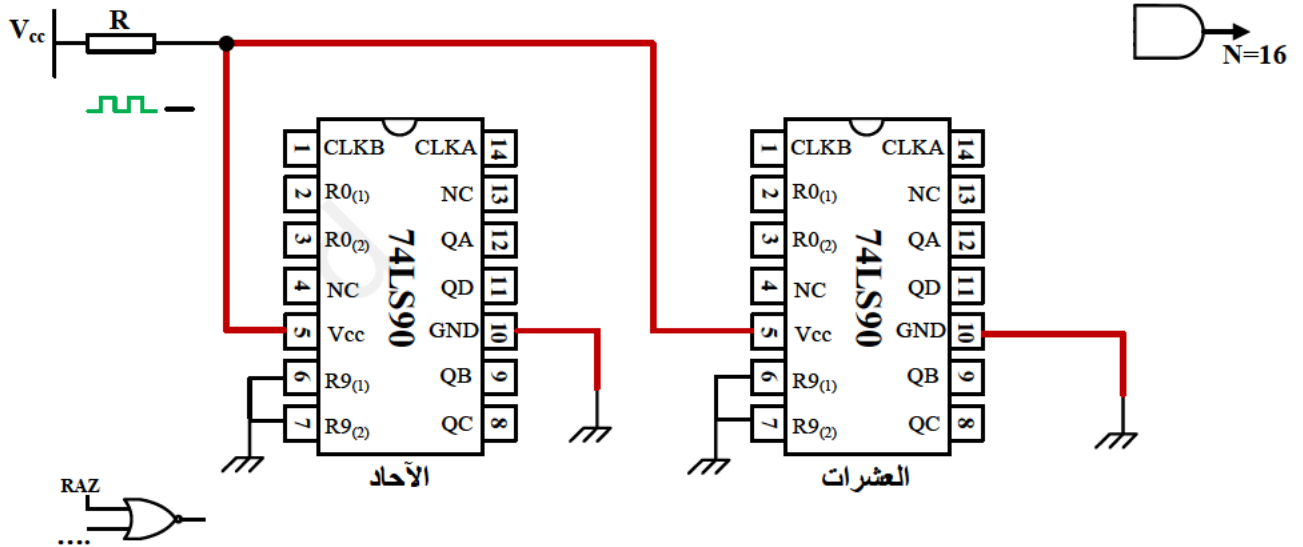
ج9/ جدول تشغيل دائرة التحكم في درجة حرارة السائل

$\theta(^{\circ}\text{C})$	$R_T(\Omega)$	$V_2(\text{v})$	$V_3(\text{v})$	S	R	حالة الوشيعية KA
$\theta=73$	3020		12.18			
$\theta=75$	3100		12.18			

ج12/ رسم المخطط المنطقي لدائرة السجل الحلقى بالدائرة المندمجة 74LS74



ج17/ ترسيمة العداد لعد 16 قطعة بالدائرة المندمجة 74LS90



ج22/ جدول دائرة التحكم في محرك خلط المادة الغذائية

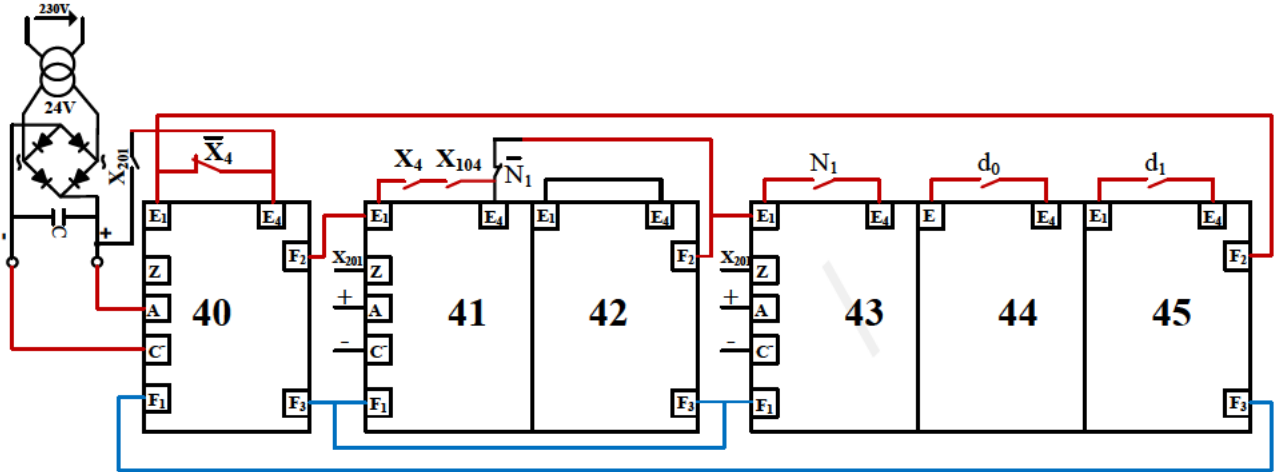
حالة المحرك M_1	حالة الوشيعية KM_G	حالة الوشيعية KM_D	الحالة المنطقية لـ RA_2 و RA_4
متوقف	غير ممغنطة	غير ممغنطة	$RA_2=0$ و $RA_4=0$
			$RA_2=0$ و $RA_4=1$
			$RA_2=1$ و $RA_4=0$

العلامة	عناصر الإجابة (الموضوع الأول)
0.1 x 10	ج1/ التحليل الوظيفي التنازلي (النشاط 0-A).
1	
0.25	ج2/ الفعل المنسوب إلى المرحلة X_{200} : F/GCI:(100)
0.25	تقبل الإجابة: - سبب وجود المرحلة X_{41} في الأشغولة (4): نزع الإستحالة التكنولوجية.
مرحلة + شرط + فعل	ج3/ متمن الأشغولة (1) من وجهة نظر جزء التحكم.
0.25 x 5	
1.25	

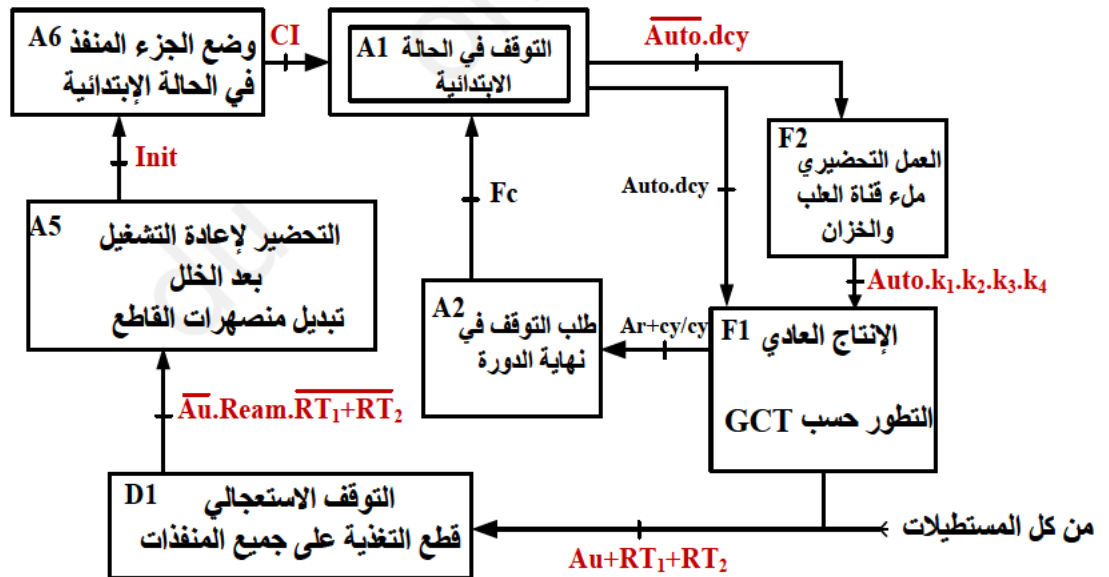
ج4/ جدول معادلات تنشيط وتخميل الأشغولة (4).

المرحلة	التنشيط	التخميل
X40	$X_{45}.\bar{X}_4 + X_{201}$	X_{41}
X41	$X_{40}.X_4.X_{104} + X_{42}.\bar{N}$	$X_{42} + 201$
X42	X_{41}	$X_{41}.X_{43} + 201$
X43	$X_{42}.N$	$X_{44} + 201$
X44	$X_{43}.d_0$	$X_{45} + 201$
X45	$X_{44}.d_1$	$X_{40} + 201$

ج5/ دائرة المعقب الكهربائي للأشغولة (5).



ج6/ ملأ وثيقة أنماط التشغيل والتوقف حسب دفتر الشروط.



ج7/ حساب قيمة التوتر V. باستعمال قاسم التوتر نجد:

$$V = \frac{R_1}{R_1 + R_2} \cdot 12 \text{ ومنه } V = \frac{1}{1+3} \cdot 12 \text{ إذن } V = 3V$$

ج8/ إثبات أن: $V_2 = \left(1 + \frac{RT}{R_3}\right) \cdot V_1$. نعلم أن $V^+ = V^-$ ومنه $V^+ = V$ و $V^- = V_1$ إذن $V_1 = V$

حسب قانون قاسم التوتر نجد أن: $V_2 = \frac{R_3}{R_3 + RT} \cdot V_1$ ومنه $V_2 = \left(1 + \frac{RT}{R_3}\right) \cdot V_1$

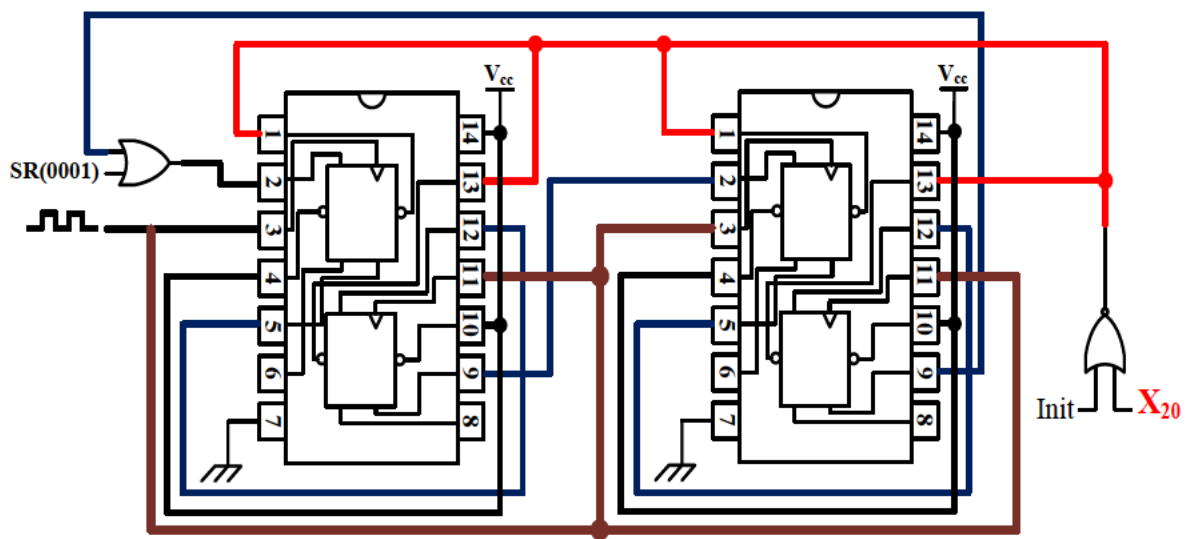
$$\begin{array}{r} 8 \\ \times \\ 0.125 \\ \hline 1 \end{array}$$

$\theta(^{\circ}\text{C})$	$R_T(\Omega)$	$V_2(\text{v})$	$V_3(\text{v})$	S	R	حالة الوشيعَة KA
$\theta=73$	3020	12.06	12.18	1	0	مغنتَة
$\theta=75$	3100	12.30	12.18	0	1	غير مغنتَة

0.25
0.25
0.5

- $T \approx 1s$ ومنه $T = (R_1 + 2R_2 + P) \cdot C_1 \cdot \ln 2 = (5 + 10 + 15) 10^3 \cdot 47 \cdot 10^{-6} \ln 2$ -

$\frac{12}{x} = 0.125$	1.5
------------------------	-------



0.25

0.25

- 0.25

0.25

4
x
0.125
0.5

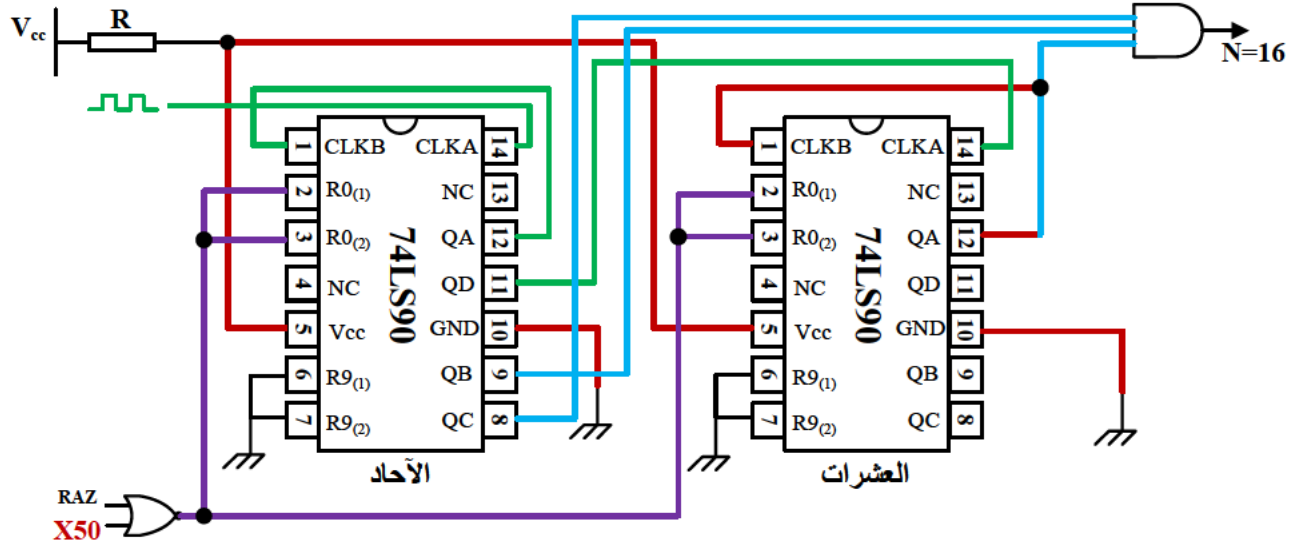
x
0.125
0.5

الإسم	الطابق الأول	الطابق الثاني	الطابق الثالث	الطابق الرابع
الدور	خلية كهروضوئية	قلاّب RS	عداد	طابق استطاعة
	الكشف عن العلب	ضد ارتدادات الملمس	العد	التحكم في المنبه (التبديل)

2
x
0.25
0.5

$$I = 32.5 \text{mA} \quad \text{إذن} \quad I = \frac{12 - V_{cesat}}{R_{KA1}} = \frac{12 - 0.3}{360} \text{ ومنه}$$

ج17/ ترسيمة العداد لعد 16 قطعة بالدارة المندمجة 74LS90:



ج18/ دور المبدلة X_{32} في التركيب: الإذن بالتأجيل (شحن وتفريغ المكثفة).

ج19/ إستنتاج قيمة المكثفة المناسبة: من أجل $P=18.58k\Omega$ و $t_2=10s$.

نعلم أن: $V_c = V_Z + V_{BE} = 5.6 + 0.7 = 6.3V$ و $t = -\tau \ln(1 - \frac{V_c}{V_{cc}})$ مع $\tau = (P+R) \cdot C_i$

ومنه نستنتج أن $C_i = C_3 = 470\mu F$ إذن $C_i = \frac{-t}{(p+R) \ln(1 - \frac{V_c}{V_{cc}})} = \frac{-10}{(18.58+10) \ln(1 - \frac{6.3}{12})}$

ج20/ الهيكل المادي الذي يجسد وظيفة الترابط المنسجم بين التكنولوجيا الكهربائية والهوائية في الدارة: هو الموزع الكهرو هوائي 2/5 .

ج21/ تحديد منافذ المداخل والمخارج للميكومراقب:

المداخل: RB_0, RB_3, RB_5 المخارج: RA_2, RA_4

ج22/ ملأ جدول دارة التحكم في محرك خلط المادة الغذائية:

الحالة المنطقية لـ RA_2 و RA_4	حالة الوشيعة KM_D	حالة الوشيعة KM_G	حالة المحرك M_1
$RA_2=0$ و $RA_4=0$	غير ممغطة	غير ممغطة	متوقف
$RA_2=0$ و $RA_4=1$	غير ممغطة	ممغطة	الدوران في اتجاه اليسار
$RA_2=1$ و $RA_4=0$	ممغطة	غير ممغطة	الدوران في اتجاه اليمين

ج23/ نوع إقران المحرك M_2 :

إقران نجمي لأن توتر لف واحد للمحرك 230V والتوتر المركب لشبكة التغذية 400V

ومنه $\frac{400}{\sqrt{3}} \approx 230V$

2 x 0.25 0.5	ج24/ حساب سرعة دوران المحرك (n): نعلم أن: $g = \frac{ns - n}{ns}$ ومنه نستنتج: $n = n_s \cdot (1 - g) = 1500 \cdot (1 - 0.04)$ وبالتالي: $n = 1440 \text{ tr/min}$
0.5	ج25/ مرجع المحول المناسب: نعلم أن في المحول $\sum P = P_j + P_f$ ومنه $P_f = \sum P - P_j$ إذن $P_f = 17,9 - 9,7 = 8,2 \text{ W}$ ومن الجدول نستخرج مرجع المحول الموافق لـ $P_f = 8,2 \text{ W}$ الذي هو: 442 13
2 x 0.25 0.5 0.5	ج26/ حساب P_2 (حمولة مقاومة): نعلم أن $P_2 = U_2 \cdot I_2$ مع $(\cos \varphi_2 = 1)$ و $I_2 = \frac{S}{U_2} = \frac{100}{24} = 4,16 \text{ A}$ إذن $P_2 = 24 \cdot 4,16 = 99,84 \text{ W}$ تقبل الإجابة: $P_2 = S$ استنتاج P_1: $P_1 = \frac{P_2}{\eta}$ ومنه إذن $P_1 = \frac{99,84}{0,85}$ $P_1 = 117,46 \text{ W}$